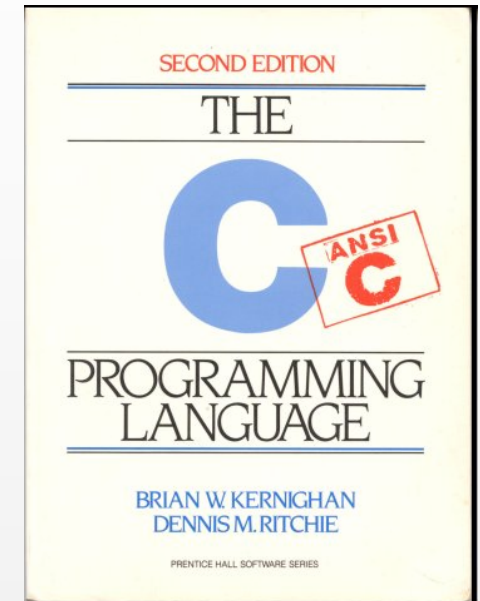


# Elementos de C para Sistemas Embebidos

Andrés Djordjalian <[andres@indicart.com.ar](mailto:andres@indicart.com.ar)>  
Seminario de Sistemas Embebidos  
Facultad de Ingeniería de la U.B.A.

# Estándares de C

- Cada estándar es un “dialecto” diferente
  - O sea, en grandes términos es lo mismo, pero existen diferencias que afectan la portabilidad.
- “K&R C” (1978)
  - La primera estandarización no fue institucional, sino que ocurrió cuando la comunidad adoptó como estándar la descripción hecha por Kernighan y Ritchie en su libro clásico de 1978.
- “ANSI C” (o “ISO C” o “C90”) (1990)
  - Corresponde al estándar ISO/IEC 9899:1990
  - Es el más popular en la actualidad (el K&R C es obsoleto)
  - Es una descripción más exhaustiva que la del K&R C
- “C99” (1999)
  - Es la revisión de 1999 del estándar anterior
  - No todos los compiladores actuales lo soportan al 100%
  - Tiene elementos tomados de C++
    - ...que los compiladores C/C++ suelen soportar aunque no sean 100% compatibles con C99



# Tamaño de los Tipos de Datos

- ❑ Los compiladores C tienen cierta libertad para elegir el tamaño de los tipos de datos comunes
  - Lo suelen hacer en base a consideraciones de eficiencia, que dependen de cada procesador
  - Tienen que respetar ciertos requisitos:
    1. `sizeof(char) <= sizeof(short) <= sizeof(int) <= sizeof(long)`
    2. `char` por lo menos de tamaño suficiente para el conjunto de caracteres básico
    3. `short` al menos de 16 bits
    4. `long` al menos de 32 bits
  
- ❑ En programación de bajo nivel, a veces queremos explicitar el tamaño exacto del dato
  - Por ejemplos, en casos como estos:
    - Entrada/Salida
    - Optimización de la utilización de memoria
    - Rutinas en Assembly embebidas
  - ¿Definir siempre un tamaño exacto? ¿O sólo a veces?
    - Es un tema polémico.

# Tipos de Datos de Tamaño Fijo

- ❑ El C99 incluye los tipos de datos:
  - `int8_t`, `int16_t`, `int32_t`, `int64_t` (con signo)
  - `uint8_t`, `uint16_t`, `uint32_t`, `uint64_t` (sin signo)
- ❑ `int8_t` es un entero de 8 bits incluyendo signo, `int16_t` es uno de 16 bits, etc.
- ❑ Estas definiciones están en un header llamado `stdint.h`
- ❑ Ejemplo:

```
#include <stdint.h>

int16_t g_posicion = 0;

int16_t leer_posicion(void) {
    unsigned int intentos = 0;
    etcétera...
```
- ❑ Si el compilador no es C99 compatible, podemos usar los mismos tipos definiéndolos con `typedef`

# typedef

- `typedef` le da un nombre al tipo de dato que indiquemos (que puede ser compuesto):

```
typedef <tipo de dato> <nombre>
```

- Ejemplos:

```
typedef signed char    int8_t;  
typedef unsigned char  uint8_t;
```

- Así, podemos definir esos tipos en `stdint.h`, y usarlos aunque nuestro compilador no sea C99 compatible

- Si `stdint.h` no existe, lo creamos
- Pero muchos compiladores para embebidos ya lo traen
- Usamos tipos de datos estándar de los cuales sabemos la longitud para el procesador en cuestión
  - Como con `char` en el ejemplo de arriba

- Por otro lado, aprovechen las sentencias `typedef` para **clarificar el código**

# Conversión Automática de Tipos

- ❑ C permite realizar operaciones entre variables de diferente tamaño, o combinando con y sin signo

Ejemplo:

```
unsigned char a = 200;  
int b = -20;  
  
a = a+b;
```

- ❑ Los compiladores generalmente cambian cada tipo a uno de más bits que incluye todos los valores posibles del original
  - En el ejemplo anterior, `a` es convertido a `int` durante la operación, y el resultado es pasado de vuelta a `unsigned char`, quedando igual a 180, como resulta lógico
- ❑ Gracias a esto, el programador frecuentemente ni se da cuenta de que hay una conversión de tipos
  - Es más, muchos compiladores convierten tipos aunque no sea necesario, para simplificar la compilación

# Conversión Automática de Tipos

- ❑ Sin embargo, las reglas de C son más complejas que lo mostrado en la diapositiva anterior, porque tienen en cuenta la performance
- ❑ Ej.: Si `a` es `unsigned int` y la aritmética en `long` es ineficiente en este procesador, ¿qué conviene hacer?
  1. ¿Convertir todo a `long`?
  2. ¿O usar `int` a pesar de perderse rango?
  3. ¿O usar `unsigned int` a pesar de perderse el signo de `b`?
- ❑ Los compiladores generalmente optan por la **número 3**, pero estas situaciones no están bien definidas
  - Por eso, traen **riesgos de errores y problemas de portabilidad**

Ejemplo:

```
unsigned int a = 200;  
int b = -20;
```

```
a = a+b;
```

# Conversión Automática de Tipos

## □ Recomendaciones:

### 1. No mezclar valores con signo con valores sin signo

- Si se lo hace, prescindir de la conversión automática lo más que se pueda

- Por ejemplo, si `a` es `unsigned` y `b` es `signed`, en lugar de

```
if (a+b < 0) { ... };
```

Escribir:

```
if ((b < 0) && (-b > a)) { ... };
```

### 2. No hacer asignaciones que puedan perder información

- En el primer ejemplo, además de no cumplir la regla anterior, estábamos sumando un `int` y poniendo el resultado en un `char`. Evitemos eso.

Ejemplo:

```
unsigned char a = 200;  
int b = -20;
```

```
a = a+b;
```



# Operaciones Sobre Bits

- ❑ Para operar sobre bits individuales, escribamos las constantes en **hexadecimal**
  - Porque cada dígito hexa corresponde a 4 bits y se hace fácil de leer
    - Ej.,  $0x\mathbf{C}8 = \mathbf{1100}1000b$        $0x\mathbf{C}8 = 1100\mathbf{1000}b$
- ❑ **Operadores de a bits:**
  - AND: &   • OR: |   • NOT: ~   • XOR: ^
  - Operan “bit a bit”, así que no confundirlas con las operaciones lógicas &&, || y !
- ❑ Testeo de bits: `if (0x0020 & reg) { ... };`
- ❑ Encendido de bits: `reg |= 0x0003;`
- ❑ Apagado de bits: `reg &= 0x00FF;`
- ❑ “Toggling” de bits: `reg ^= 0x0001;`
- ❑ Desplazamiento: `<< n y >> n`

# Punto Flotante

- ❑ En muchas aplicaciones (científicas, de procesamiento de señales, etc.) necesitamos representar números reales con:
  - **Rango amplio**
  - **Error de representación bajo en términos relativos**
  - Parte **fraccionaria** (no entera)
  - Sin que se necesiten muchos **bits** para representarlos
- ❑ La manera típica de hacerlo es mediante algún formato de **punto flotante** (o *floating point* o *coma flotante*)
- ❑ Consiste en descomponer el número así:
$$\text{número} = \text{mantisa} \times \text{base}^{\text{exponente}}$$
- ❑ La base y la posición de la coma en la mantisa están establecidos por el sistema de punto flotante que se haya elegido
  - Noten que, por lo tanto, sólo se necesitan guardar los dígitos de la mantisa y los del exponente, junto con sus respectivos signos, para representar el número en memoria

# Punto Flotante

$$\text{número} = \text{mantisa} \times \text{base}^{\text{exponente}}$$

□ Ej:

- $18,375 = 1,8375 \times 10^1$
- $-0,07514 = -7,5140 \times 10^{-2}$
- $982312014 \cong 9,8231 \times 10^8$
- $-0,00000000415147 \cong -4,1514 \times 10^{-9}$

□ Noten que no usamos más que cinco dígitos para la mantisa y uno para el exponente (más sendos signos) y sin embargo logramos gran rango y bajo error relativo

□ Podíamos haber establecido otra posición para la coma, por ej.:

$$18,375 = 183,75 \times 10^{-1} \cong 0,0184 \times 10^{-3} \cong \text{etc.}$$

- Pero lo típico es usar un sistema *normalizado* con un y sólo un dígito entero

# Punto Flotante

- El ejemplo es en base 10. En un circuito digital normalmente se usa base igual a 2
- ¿Cómo se escribe 18,375 en binario?
  - $18,375_{10} = 10010,011_2$ 
    - Porque las posiciones a partir de la coma valen  $2^{-1}$ ,  $2^{-2}$ ,  $2^{-3}$ , etc.
      - O sea, 0,5; 0,25; 0,125; etc.
- Ejemplos en binario y base igual a 2:
  - $18,375 = 1,0010011b \times 2^{100b}$
  - $-0,07514 \cong -1,1110101b \times 2^{-100b}$
  - $982312014 \cong 1,1101010b \times 2^{11101b}$
  - $-0,00000000415147 \cong -1,0001110b \times 2^{-11100b}$
- Noten que el 1 entero es redundante (sólo el 0 no lo tiene), así que no hace falta guardarlo
  - ...siempre que exista alguna convención para guardar un cero
  - Cuando no se lo guarda, a ese 1 se le llama *implícito* u *oculto*

# Estándar IEEE 754

- ❑ Se usa muy extensivamente. Define varios tipos de punto flotante, principalmente:

## 1. Simple precisión

- ❑ Normalmente es el típico tipo `float` de lenguaje C
- ❑ Usa 32 bits en total para cada número:
  - ❑ 1 para el signo
  - ❑ 23 para la mantisa (sin contar el 1 implícito)
  - ❑ 8 para el exponente (en lugar de ser signado tiene un *bias* de 127)

## 2. Doble precisión

- ❑ Normalmente es el tipo `double` de lenguaje C
- ❑ Usa 64 bits:
  - ❑ 1 para el signo
  - ❑ 52 para la mantisa (sin contar el 1 implícito)
  - ❑ 11 para el exponente (con *bias* igual a 1023)

- ❑ Los dos son normalizados y usan base igual a 2

# Punto Flotante

- Las operaciones con punto flotante no son tan básicas como las de enteros. Ej.:
  - Para sumar, se alinean las mantisas, se suman, se toma el exponente más grande, y se normaliza el resultado
  - Para multiplicar, se multiplican las mantisas, suman los exponentes, y normaliza el resultado
  - Etcétera
  
- Cuando un programador necesita números con parte fraccionaria, frecuentemente los define como `float` (o algo similar) y listo
  - Se logra un error de representación pequeño para un rango muy grande, así que sólo excepcionalmente hay que analizar si es lo suficientemente bueno (ej., aplicaciones científicas)
  - El compilador y las librerías implementan todo, usando operaciones enteras o de la unidad de punto flotante (*floating-point unit* o FPU) si es que se cuenta con este hardware

# Números no enteros en Sist. Emb.

- ❑ Sin embargo, muchas de esas veces no se requiere el amplio rango y el bajo error relativo del punto fijo. Se paga así un precio que, en sistemas embebidos, puede ser caro:
  - Las operaciones de punto flotante **tardan más**, particularmente si no se cuenta con FPU, que es algo frecuente en S.E.
  - ...y **consumen más energía**
  - Si se necesitan guardar muchos números, los 32 bits que ocupa cada `float` pueden resultar en un requisito excesivo de **memoria**
- ❑ En esos casos, puede ser mejor usar otro sistema para representar números con decimales: **punto fijo**
- ❑ La dificultad principal de usar punto fijo es asegurarse de que su **error de representación** sea aceptable
  - Por eso, es frecuente empezar con punto flotante y pasar a punto fijo recién en una etapa de optimización
    - ...si es que se ve justificado el trabajo extra
  - Cuidado, el error de representación puede no ser problemático en los resultados finales pero sí en los intermedios
    - Por eso, no es fácil comprobar si es aceptable el punto fijo

# Punto Fijo

- ❑ Se trata, básicamente, de usar una representación de enteros pero interponiendo un **factor de escala**
  - Ej.: Si convenimos que el factor de escala sea igual a 1000, para representar 12,34 guardamos 12340 en una variable entera
- ❑ Para calcular **granularidad** y **rango**, dividimos las de la representación entera por el factor de escala
- ❑ Ej., si usamos una representación entera signada de 16 bits (o sea, `int16_t`) y un factor de escala igual a 2048:
  - **Rango de `int16_t`**: desde -32768 hasta 32767
    - Recuerden que, en complemento a dos, hay un número negativo más (que los positivos) porque el complemento a uno del número cero se aprovecha como número negativo (o sea, -1)
  - **Rango de nuestro sistema: desde -16 hasta 15,9995**
    - Porque  $-32768/2048 = -16$  y  $32767/2048 \approx 15,9995$
  - **(Granularidad de `int16_t`: 1)**
  - **Granularidad de nuestro sistema:  $1/2048 \approx 0,0005$**



# Punto Fijo: Aritmética

- ❑ Para **multiplicar y dividir** números de punto fijo **por enteros**, usamos las operaciones sobre enteros. Ej.:

```
typedef    int32_t    fxp24_8_t;

int16_t    a;
fxp24_8_t  x,y;

y = x * a;
x /= a;    //es igual que x=x/a
```

- ❑ Para **sumar y restar** en punto fijo, *si los factores de escala son iguales*, usamos la suma y resta de enteros. Ej:

```
fxp24_8_t    x,y,z;

x += y;
z = x - y;
```

# Punto Fijo: Cambios de Escala

- ❑ En algunos casos necesitamos cambiar un número de un factor de escala a otro. Por ej.:
  - Para igualar escalas **antes de sumar o restar**
  - Para extraer la **parte entera**
  - Para representar un entero en un sistema de punto fijo
- ❑ Si las escalas son potencias de dos, alcanza con hacer un simple **desplazamiento (*shift*)**
  - También funciona con números negativos porque, en C, el desplazamiento es de tipo *aritmético*
    - O sea que cuando un número signado se desplaza hacia la derecha, el bit que se ingresa por la izquierda es igual al bit más significativo del número desplazado
      - Recién en C99 esto es estándar, pero es común desde antes
  - Un caso particular es convertir desde o hasta enteros (porque estos tienen factor de escala =  $2^0$ ):

```
int16_t    a;  
fxp24_8_t  x;  
y = x + (a<<8);
```

# Punto Fijo: Cambios de Escala

- ❑ Si hay riesgo de **overflow**, mejor chequear antes
  - Ej., (si `a` es `int32_t`):

```
if (-0x800000 <= a && a <= 0x7fffffff)
    y = x + (a << 8);
else ...reportar el error, o hacer lo que haya que hacer
```

- ❑ Se puede elegir **redondear** o **truncar**
  - Ej., para extraer la parte entera de un número en punto fijo:

Para truncar:

```
a = x >> 8;
```

*Recordemos que, por ej., `trunc(-0.1) = -1`*

...y para redondear:

```
a = (x+128) >> 8;
```

- ❑ Si las escalas no son potencia de dos, habrá que recurrir a una multiplicación y/o división
  - Eso hace deseable que sean potencia de dos, pero **no es imprescindible**
    - En particular con ISAs que cuentan con modos eficientes de multiplicar por constantes, como por ejemplo ARM

# Punto Fijo: Aritmética

- ❑ Es común querer multiplicar o dividir dos números de punto fijo de un mismo tipo, y tener el resultado en el mismo tipo
- ❑ Para la **multiplicación**: si usamos la multiplicación de enteros, el factor de escala del resultado es el cuadrado del deseado
  - Así que, usualmente, se convierte y redondea o trunca después
- ❑ Para la **división**: si usamos la división de enteros, los factores de escala se cancelan
  - Así que podríamos multiplicar por el factor de escala (o desplazar) después de hacer la división
    - Pero estaríamos poniendo ceros en reemplazo de bits que habían sido truncados, perdiendo precisión
      - Por eso, es mejor multiplicar por el factor de escala **antes** de hacer la división (es decir, multiplicar el dividendo)
- ❑ En estos casos, no pasemos por alto el riesgo de *overflow*

# Punto Fijo: Actividad

Se nos pide un sistema de punto fijo para representar números cuya precisión es de un milésimo, con un rango de al menos  $\pm 20$

- A. Definir uno que no use más de 16 bits para cada número, y en el que pueda convertirse desde y hacia enteros con un desplazamiento (*shift*)
- B. ¿Qué tipo (de dato) de C99 usamos?
- C. ¿Cuál es la granularidad? ¿Y el rango?
- D. Pasar el siguiente pseudocódigo a lenguaje C:
  1. Usar un `typedef` para crear el tipo de punto fijo
  2. Declarar dos variables de ese tipo (llamadas “foo” y “bar”) y un `uint8_t` (llamado “a”) que sea igual a 2
  3. Codificar, como corresponde, lo siguiente:

```
foo = a
bar = 10.5
foo = foo + bar/3
a = round(foo)
```

# Declaración de Punteros

- ❑ El compilador lee lo siguiente:

```
uint16_t *p_uint16;
```

De esta forma:

1. `uint16_t`
2. `*`
3. `p_uint16`

- ❑ Por eso, esto funciona:

```
uint16_t* p_uint16;
```

- ❑ Pero **no lo hagan**, porque es peligroso si declaran varios punteros en la misma línea:

```
uint16_t* p_uint16, p_otro;
```

(`p_otro` queda declarado como `uint16_t`, no como puntero)

# const

- ❑ El modificador `const` indica que el código no debe cambiar el valor de la variable declarada
  - Ej., `int const foo = 10;`
  - Si por error escribimos código que la modifica, el compilador chilla, y podemos repararlo sin que cause más problemas
    - Por lo tanto, los `const` no son imprescindibles, pero **hacen que la verificación estática sea más potente**
      - Incluyendo la verificación estática simple que hace el compilador
- ❑ Usémoslo en argumentos que son pasados mediante punteros pero que la función no debe modificar
  - Ej., `char *strcpy(char *dest, char const *fuente)`
- ❑ Pero no lo usemos donde no haga falta
  - Ej., en argumentos pasados por valor, como:  
`int son_iguales(char A, char B)`

Porque no hay problema si la función cambia el valor de **A** o **B**, dado que son copias de uso local.

# const y Punteros

□ ¿Cuál es la diferencia entre estos dos?

```
const char *p;  
char *const p;
```

□ Respuesta:

- El primer `p` es un puntero a un carácter constante
- El segundo `p` es un puntero constante a un carácter
  - Para entenderlo, ayuda leer la declaración “de derecha a izquierda” en inglés
    - Por eso, se recomienda escribir `char const *p;` en lugar de la primera de las dos líneas (para el compilador es lo mismo)

□ ¿Cómo se interpreta lo siguiente?

```
typedef char *TA;  
const TA p;
```

□ Respuesta: `p` es un puntero constante a un carácter

- Mirarlo como que, en este caso, `const` quedó entre el declarador `p` y el especificador `*`, tal como pasaba en el segundo caso de arriba
  - Si la segunda línea se escribía `TA const p;` quedaba todo más claro



# Ejemplo

- ❑ Prototipo de una rutina de interrupción:

```
void IRQ_handler();
```

- ❑ Para instalar la rutina en la tabla de vectores de interrupción (*interrupt vector table*, o IVT), quisiéramos poder hacer algo simple y claro como:

```
IVT[6] = IRQ_handler;
```

- ❑ Para poder hacerlo, previamente declaramos:

```
typedef void (*pointer_to_handler)();  
pointer_to_handler *const IVT =  
    (pointer_to_handler *) 0x20;
```

- La primera línea define a `pointer_to_handler` como un puntero a una función del tipo de las rutinas de interrupción.
  - Notar que, si no la hubiéramos rodeado de paréntesis, habríamos declarado una función que devuelve un puntero.
- La segunda línea declara a `IVT` como un puntero constante, de valor `0x20` (o sea, el comienzo de la tabla, de acuerdo con el micro), siendo esa una posición que aloja un puntero capaz de apuntar a una rutina de interrupción.
  - `(pointer_to_handler *)` es un *type cast* para convertir `0x20` en un puntero del mismo tipo que `IVT`.
- `IVT[6] = IRQ_handler;` ahora funciona, porque:
  - `IVT[0]` es lo mismo que `*IVT`, o sea, el contenido de la primera posición de la tabla, así que `IVT[6]` es el contenido del sexto puntero de la tabla.
  - El nombre de la función, sin los paréntesis, equivale a un puntero a la función.

# Números Mágicos

- A veces queremos escribir cosas como `IVT[6]` o `estado = 8;`
  - Pero ¿qué significan esos 6 y 8?
  - A estos números, que no se entiende de dónde salieron, se los llama *números mágicos*. Conviene evitarlos

- Usemos enumeraciones y constantes en lugar de números mágicos

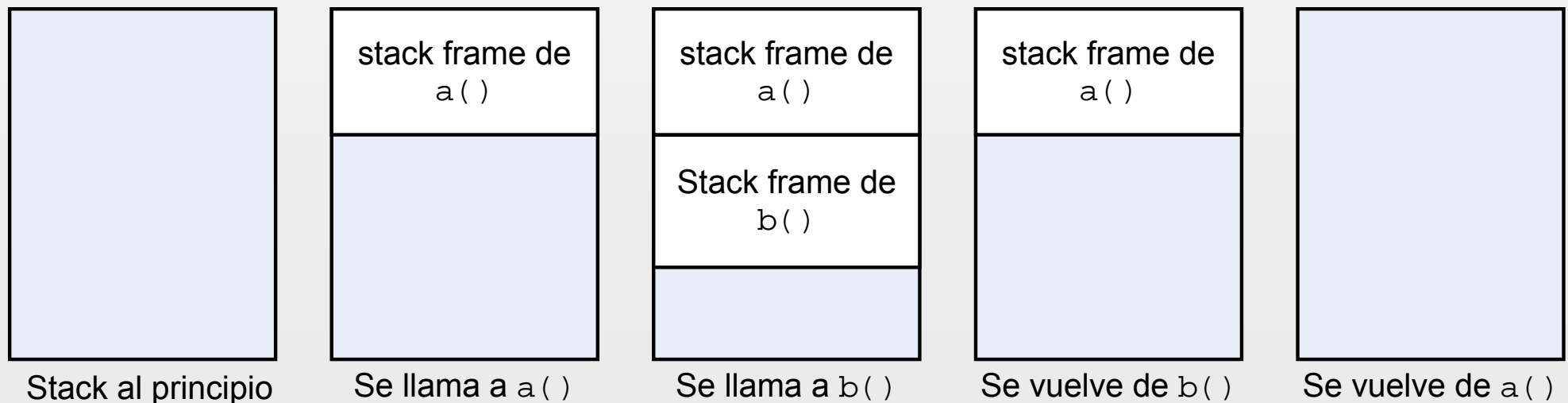
- Así les indicamos un significado y queda todo más legible. Ej.:

```
enum numero_de_interrupcion {
    in_comienzo, in_reset = in_comienzo,
    in_undef, in_SWI, in_pref_abort,
    in_data_abort, in_reserved, in_IRQ, in_FIQ,
    in_fin
};
```

- Así, se puede escribir: `IVT[in_IRQ] = IRQ_handler;`
- `in_comienzo` e `in_fin` están para poder hacer:  
`for (int n = in_comienzo; n != in_fin; n++) { ... }`

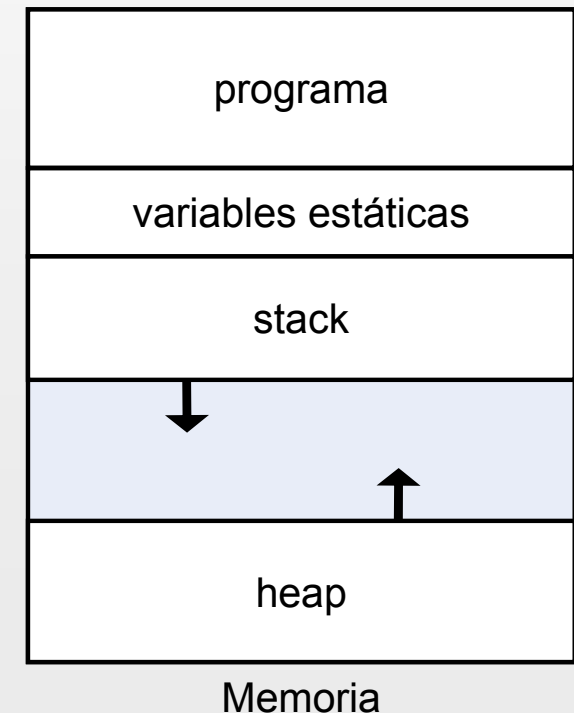
# Asignación de Memoria

- En la mayoría de las plataformas, al llamar a una función, se reserva una porción de memoria en el stack (llamada *stack frame*) para guardar:
  - La dirección de retorno
  - Los parámetros que se le pasan a la función
  - Las variables de la función que sólo viven mientras se ejecuta esta
    - A estas se las llama **variables automáticas**



# Asignación de Memoria

- ❑ Los programas tienen más formas de acceder a RAM, aparte de las variables automáticas:
  - Las variables *estáticas* (que viven durante toda la ejecución del programa)
    - Estas son: las **globales**, y las declaradas con el modificador **static**, que vamos a ver en la próxima diapositiva.
  - Memoria asignada dinámicamente
    - Se la solicita y devuelve explícitamente, mediante `malloc()` y `free()`
    - Esta memoria conforma el **heap**
      - (pronúnciese “jiip”)
- ❑ Normalmente, el stack crece en un sentido, y el heap en otro
  - Pero el *heap* puede estar fragmentado, porque no es una pila
    - O sea, se pueden liberar porciones que no hayan sido las últimas en ser asignadas
- ❑ Es lento pedir memoria del heap
  - A veces conviene que el programa la pida de a porciones grandes y la reparta él mismo



# static

□ El modificador `static` hace que la variable declarada sea estática

- Por lo tanto, **conserva su valor aunque se haya salido de la rutina donde estaba declarada**
- Ej.,

```
uint16_t cuenta()  
{  
    static uint16_t foo = 0;  
  
    return ++foo;  
};
```

- Notar que `foo` no deja de ser **local**
  - O sea, no puede ser accedida fuera de `cuenta()`
- La inicialización de `foo` ocurre sólo una vez

□ Si se declara como `static` una variable **global**, su ámbito se restringe al archivo (del código fuente) donde está declarada

# volatile

- ❑ El modificador `volatile` le indica al compilador que la variable declarada puede sufrir modificaciones que no estén explícitas en el código
  - Ej.: Registros de entrada • Variables globales modificadas por rutinas de interrupción
- ❑ De esa forma, el compilador **evita hacer optimizaciones que podrían ser erróneas**
- ❑ Ej., Supongamos que la variable `clock` se incrementa regular y automáticamente, y la usamos en este código:

```
uint32_t volatile clock;

foo = clock;
while (clock < foo+10) { ... };
```

Si `clock` no fuera declarada como `volatile`, el compilador podría asumir que la condición del `while` ocurre siempre

- ...y entonces no generar código que la calcule, ejecutándose siempre el bloque del `while`

# MISRA C

- ❑ Estándar para la producción de código C **confiable y portable**, en el contexto de sistemas embebidos
- ❑ Consiste de un conjunto de **reglas**
  - Algunas obligatorias, otras sugeridas
- ❑ Desarrollado por MISRA (Motor Industry Software Reliability Association)
- ❑ Originalmente pensado para la industria automotriz
  - Pero actualmente se usa en la aeroespacial, telecomunicaciones, electromedicina, defensa, ferrocarriles y otras
- ❑ Lanzado en 1998 (MISRA-C:1998)
  - La última versión es MISRA-C:2004
- ❑ Artículo introductorio:
  - <http://www.eetimes.com/discussion/other/4023981/Introduction-to-MISRA-C>

# Reglas de MISRA C

## □ Ejemplos:

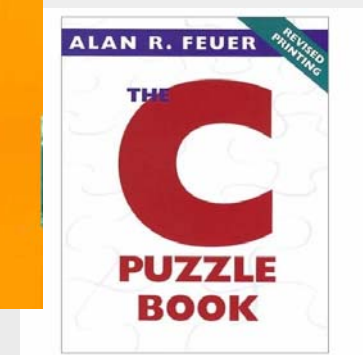
- Regla 30 (requerida): A todas las variables automáticas se les debe haber asignado un valor antes de leerlas
- Regla 49 (sugerida): La comparación de un valor contra cero debe ser hecha explícitamente, a menos que el operando sea realmente booleano
- Regla 50 (requerida): Cuando las variables de punto flotante sean comparadas entre sí, no se deben testear igualdades o desigualdades que sean *exactas*
- Regla 104 (requerida): Los punteros a funciones deben ser constantes

□ Pueden ver un resumen de todas (en inglés) en:  
<http://computing.unn.ac.uk/staff/cgam1/teaching/0703/misra%20rules.pdf>



# Conclusiones

- ❑ Conociendo bien C, en particular su sistema de declaración de variables, se puede escribir código que sea:
  - Más **legible**
  - Menos propenso a **errores**
  - Más **portable**
- ❑ Tengan en cuenta al **punto fijo**, para ganar en velocidad y utilización de la memoria
- ❑ Se puede agregar mucho a lo que dicen estas diapositivas
  - Consideren leer un libro sobre C intermedio o avanzado.



- ❑ Un sitio para visitar:
  - <http://www.embeddedgurus.net/barr-code/>